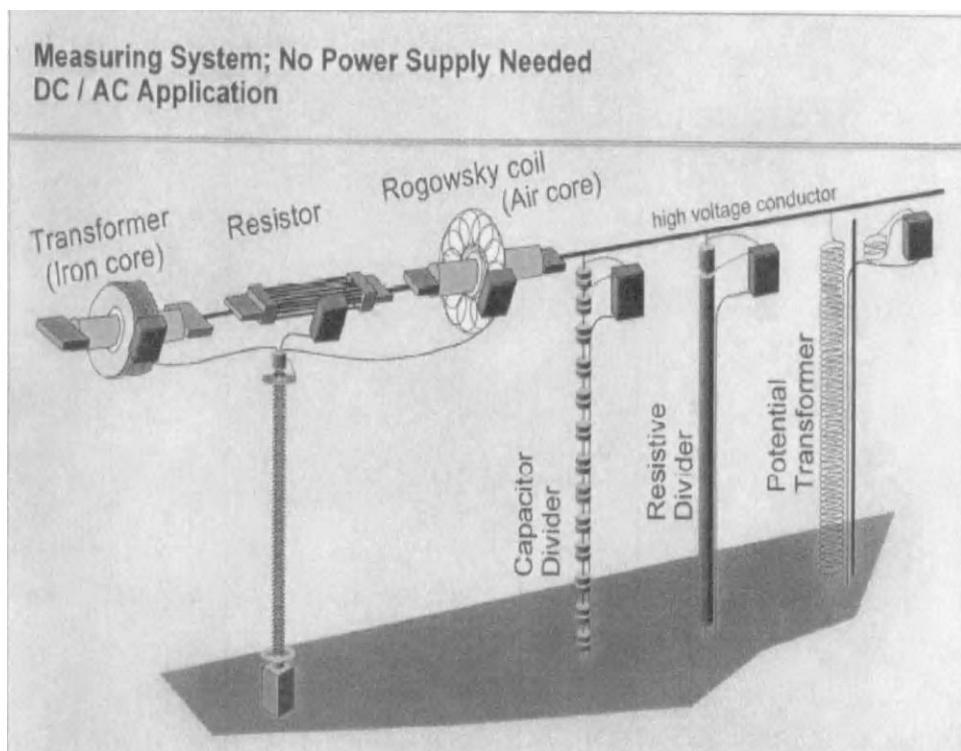


فصل سوم : محاسبات مربوط به ترانسفورمر های جریان و ترانس زمین

۱-۳ - روش‌های اندازگیری جریان و ولتاژ

با توجه به اینکه مقادیر جریان و ولتاژ در شبکه های قدرت نسبتاً بزرگ است و استفاده از مقادیر واقعی و اتصال مسقیم دستگاه اندازگیری به شبکه جهت اندازگیری و حفاظت توجیه فنی و عملی ندارد، لذا از روش‌های مختلفی برای نمونه گیری و اندازگیری ولتاژ ها و جریانها استفاده می شود ، روش القایی (ترانس) ، روش (Rogowsky coil) ، روش نوری ، روش اهمی و روش ترکیبی القایی/اهمی روش‌های معمول در اندازگیری جریان و روش‌های القایی ، اهمی و تقسیم ولتاژ خازنی روش‌های اندازگیری ولتاژ می باشند. روش (Rogowsky coil) همانطور که در شکل(۱-۳) نشان داده شده است در ترانس اندازگیری از یک سیم پیچ با هسته هوازی و یک سیم پیچ با هسته آهنی و مقاومتهای محدود کننده جهت حل مشکل اشباع استفاده شده است که یکی از جدی‌ترین روشها می باشد ولی بدليل هزینه بالا هنوز به صورت تجاری و اقتصادی در بازار وارد نشده است.



شکل(۱-۳) - نمایش ترانس جریان با ساختار Rogowsky

۲-۳- استاندارد های معتبر مورد استفاده برای ترانس های جریان

با توجه به حساسیت سیستم های حفاظت در شبکه های تولی و انتقال انرژی و وابستگی شدید عملکرد سیستم های اندازگیری و حفاظت به مقادیر اندازگیری شده توسط ترانس های جریان و ولتاژ ، رعایت محدودیتها و شرایطی برای انتخاب تجهیزات اندازگیری از لحاظ دقت و مشخصه های عملکردی ضرورت دارد لذا استاندارد هایی در این خصوص تدوین شده است که در جدول زیر به آنها اشاره شده است.

<u>Important Standards</u>			
IEC	60044-1	1996/12	Current Transformers
IEC	60044-1	2000/07	Current Transformers (amendment 1)
IEC	60044-6	1992/03	Current Transformers (transient performance TP)
IEC	60044-2	1997/02	Voltage Transformers
BS EN	60044-1		Current Transformers
ANSI	C57.13/1993		Current Transformers
AS	1675-1986		Current Transformers
IEC	185/1978		Obsolete !
BS	7626/1993		Obsolete !
BS	3938/1973		Obsolete !
VDE	0414		Specifications for Instrument Transformers
<u>Additional</u>			
CEI	(Italy)	SEN	(Sweden)
CSA	(Canada)	SEU	(Suisse)
NF	(France)	ABNT	(Brasil)
			www.sbaragh.ir

جدول (۱-۳) _ معرفی استاندارد های ترانس های اندازگیری جریان

۳-۳- تعیین ابعاد ترانس های اندازگیری جریان

ابعاد ترانس های اندازگیری جریان به پارامتر هایی نظیر نسبت تبدیل ، ALF ، برد نامی ، کلاس دقت و نقطه زانوی منحنی مغناطیسی(knee point) بستگی دارد که معمولاً با در نظر گرفتن برخی ملاحظات علمی و فنی و نقطه نظرات کارفرما ابعاد نهایی ترانس های جریان تعیین می شود. حداقل مشخصات مورد نیاز رله های جدید ، محل نصب ، توابع حفاظتی رله ، بردن^۱ رله ، بردن کابل و ترانس جریان و اندازه جریان اتصال کوتاه و ثابت زمانی سیستم و حداکثر زمان مورد نیاز که سیستم باید بتواند جریان اتصال کوتاه را تحمل کند ، اطلاعات تکنیکی است که معمولاً برای تعیین ابعاد ترانس جریان

burden^۱

در نظر گرفته می شود علاوه بر اینها ، نوع استاندارد بین المللی مورد نظر کارفرما ، مشخصات اسناد قراردادی و خواسته های کارفرما از جمله مواردی است که می تواند ابعاد و مشخصات ترانسها را متاثر سازد.

۳-۴- طبقه بندی ترانس های جریان

استاندارد IEC-44 ترانس های جریان را از نظر کلاس دقت و در شرایط حالت ماندگار برای کلاس ۵P, 10P مطابق جدول(۳-۲) طبقه بندی می کند .

کلاس دقت	در جریان نامی اولیه			محدوده جریان اولیه در خطای نامی
	خطای جریان	جابجایی زاویه فاز	جابجایی زاویه فاز	
	%	MINUTE	CENTI RAD	
5P	± 1	± 60	± 1.8	5
10P	± 3	-	-	10

جدول(۳-۲)-طبقه بندی بر اساس استاندارد IEC44

به عنوان مثال نحوه نمایش مشخصات ترانس جریان در استاندارد IEC به شکل زیر می باشد:

Example: 5 P 10 , 50 VA

 nominal burden
 accuracy limiting factor (ALF)
 accuracy limit at $I = ALF \times I_n$

تعریف ریاضی هر کدام از خطاهای فوق مطابق روابط (۱-۳) تا (۳-۳) می باشد :

(۳-۱) خطای نسبت یا جریان

$$F_i = 100 \frac{|I_{sec} - I_{prim}|}{I_{prim}}$$

(۳-۲) خطای فاز یا زاویه

$$\Delta\phi_i = \text{angle}(I_{sec}) - \text{angle}(I_{prim})$$

(۳-۳) خطای مجموع

$$F_i = 100 \sqrt{\frac{\frac{1}{T} \int_0^T |i_{sec}(t) - i_{prim}(t)|^2 dt}{I_{prim rms}}}$$

مطابق استاندارد IEC44-6 کلاس های تعریف شده برای ترانس های جریان مختلف به شکل زیر

میباشد :

TPS	دارای هسته آهنی است و رفتار آن با مشخصه مغناطیسی و مقاومت ثانویه سیم پیچ مدل می شود و مشابه کلاس X استاندارد BS می باشد.
TPX	هسته آهنی و بدون محدودیت در شار پسماند می باشد و ساختار مکانیکی آن مشابه کلاس P استاندارد IEC44-1 می باشد و حالت گذرا مشخصه اضافی آن می باشد.
TPY	دارای هسته آهنی با فاصله هوایی می باشد و پسماند به 10% محدود می شود.
TPZ	پسماند بسیار کم و قابل صرفنظر کردن است و خطأ برای مولفه AC محاسبه می شود

و میزان خطأ در کلاس های فوق الذکر برای ترانس های جریان به شرح زیر است.

کلاس	خطای نسبت	خطای فاز	خطای مجموع در اضافه جریان نامی
TPX	$\pm 30 \text{ min}$ $\pm 0.5\%$		$\varepsilon \leq 10\%$
TPY	$\pm 60 \text{ min}$ $\pm 1\%$		$\varepsilon \leq 10\%$
TPZ	$\pm 180 \pm 18 \text{ min}$ $\pm 1\%$		$\varepsilon \leq 10\% \text{ ONLY FOR AC COMPONENT}$

مقدار پارامتر اجرایی (واقعی) ترانس جریان در حالت ماندگار 'ALF' از رابطه (۳-۴) قابل محاسبه است

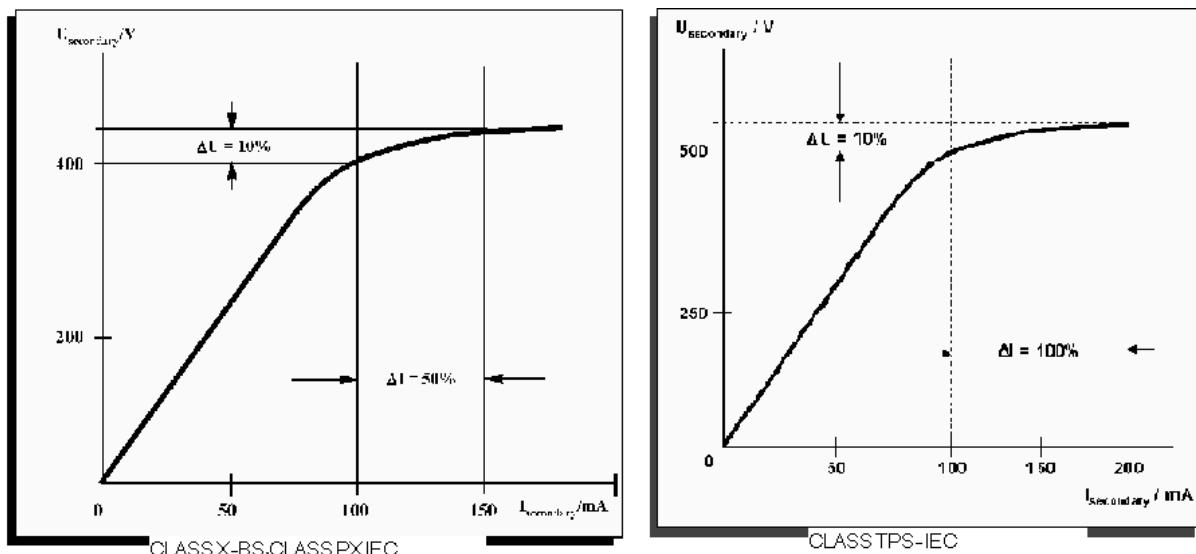
$$ALF' = ALFn \cdot \frac{P_n + P_{CT}}{P' + P_{CT}} \quad (3-4)$$

مقدار واقعی ضریب محدودیت دقت و P_n مقدار بردن خروجی نامی و P_{CT} بردن داخلی ترانس 'ALF' جریان ، P' مقدار واقعی بردن و $ALFn$ مقدار نامی ضریب دقت می باشد. همیشه ، بردن نامی بزرگتر و $ALFn$ بزرگتر به مفهوم عملکرد بهتر نمی باشد بلکه مقدار 'ALF' واقعی بزرگتر می تواند تضمینی برای عملکرد و دقت بهتر باشد.

۳-۶- نقطه زانوی ۲ منحنی مغناطیس شوندگی

مشخصه مهم دیگری که در استانداردهای بین المللی برای ترانس اندازگیری جریان حائز اهمیت است ولتاژ نقطه زانو می باشد که در واقع نقطه زانوی منحنی مغناطیسی نمایانگر سطح اشباع هسته آهنی ترانس جریان می باشد و به مقدار جریان مغناطیس کنندگی، جنس هسته، نوع و اندازه هسته بستگی دارد. در استاندارد IEC تعریف نقطه زانو برای کلاس Px کاملا مشابه نقطه زانو کلاس X استاندارد BS می باشد و به نقطه ای که به ازای ۱۰٪ افزایش مقدار موثر ولتاژ، مقدار موثر جریان مغناطیس شوندگی ۵٪ باشد. افزایش یابد ، اطلاق می شود و استاندارد IEC برای کلاس TPS ۱۰۰٪ افزایش جریان مغناطیس شوندگی به ازای ۱۰٪ افزایش ولتاژ را تعریف کرده است که در شکل (۳-۲) نمایش داده شده است.

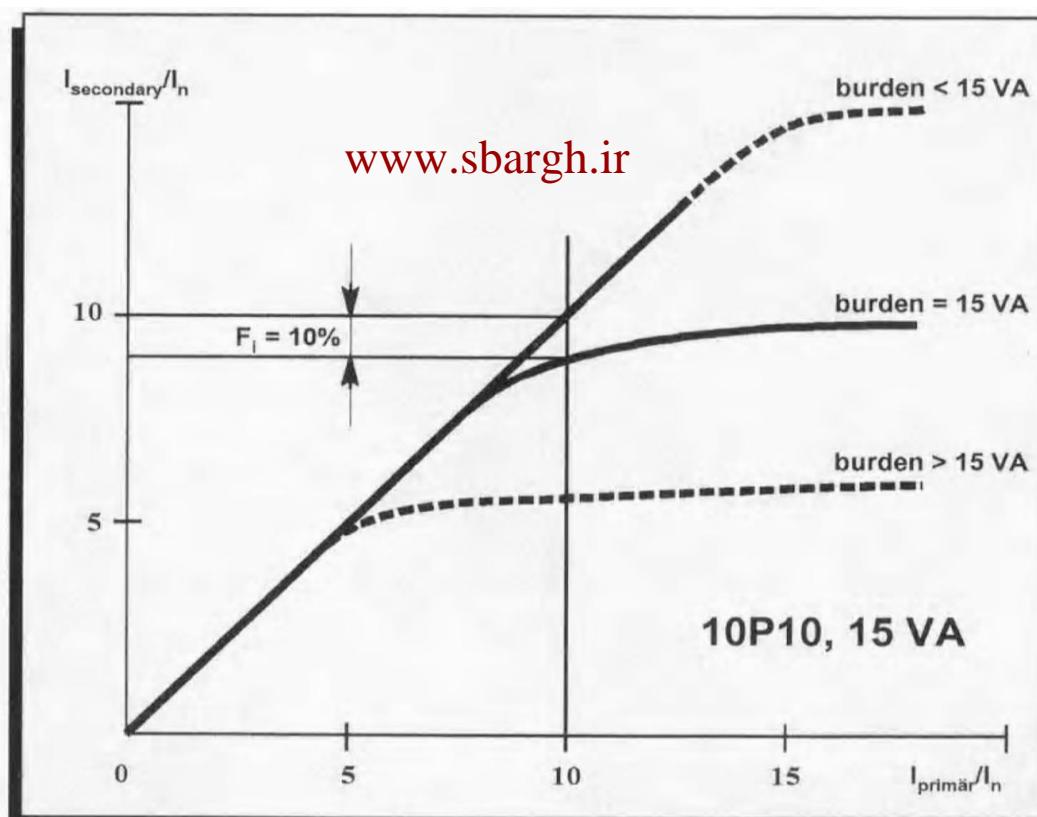
www.sbaragh.ir



شکل

(۳-۲)-نمایش نقاط زانویی ولتاژ در دو کلاس مختلف ترانس‌های جریان

با افزایش بردن بار خارجی ترانس جریان ، نقطه زانوی منحنی مغناطیس آن مطابق شکل (۳-۳) تغییر می کند و با افزایش بار خارجی یک ترانس سطح نقطه زانو کاهش می یابد.



شکل (۳-۳) - نمایش تغییرات نقاط زانویی به ازای تغییر با خارجی

۳-۶-۱- ارتباط بین نقطه زانویی ولتاژ و ضریب دقت $ALFn^3$

رابطه بین ضریب دقت ترانس های جریان و نقطه زانویی ولتاژ از طریق رابطه (۳-۵) بیان می شود :

$$K_{Knee} = \frac{(R_n + R_{CT})I_{2n}.ALFn'}{1.3} = \frac{(P_n + P_{CT}).ALFn'}{1.3.I_{2n}} \quad (3-5)$$

با توجه به رابطه فوق می توان مشخصات ترانس های اندازگیری جریان که مطابق استاندارد IEC بیان شده مطابق فرمت معمول در استاندارد BS بیان نمود و بالعکس .بعنوان مثال ترانس اندازگیری جریان

BS در استاندارد IEC: 600/1A,5P10,15VA,RCT=4OHM

صورت معرفی می شود و ترانس جریان BS:600/1A, $U_{Knee} = \frac{(15VA + 4VA).10}{1.3.1A} = 146V$

IEC مطابق استاندارد BS:600/1A,UKnee=146V,RCT=4 Ohm

$$P_N = \frac{1.3.UKnee.I2n}{ALFn} - P_{CT} = ALFn = 10 \quad 15VA$$

امکان پذیر است و علامت $ALFn = 20 \quad 10VA$ IEC:600/1A,
 $ALFn = 30 \quad 2.5VA$

اختصاری CT ها در استاندارد ANSI به صورت C200 نمایش داده می شود در این استاندارد

ALFn=20 می بلند و جریان ثانویه ۱A و ماکزیمم ولتاژ ترمینال ۲۰۰ ولت می باشد در استاندارد

$P_n = I_n^2.R' = 10VA$ و $R' = \frac{U_{TERM}}{20.I_n} = \frac{200V}{20.1A} = 10ohm$ می باشد زیرا معادل 10P20,10VA IEC

است و اگر جریان ثانویه ۵A باشد این ترانس اندازگیری جریان معادل 10P20,50VA می باشد در جدول

(۳-۳) تعدادی از این تبدیل عالیم اختصاری اشاره شده است.

	جریان ثانویه ۱A	جریان ثانویه ۵A
C100	10P20,5VA	10P20,25VA
C200	10P20,10VA	10P20,50VA
C400	10P20,20VA	10P20,100VA

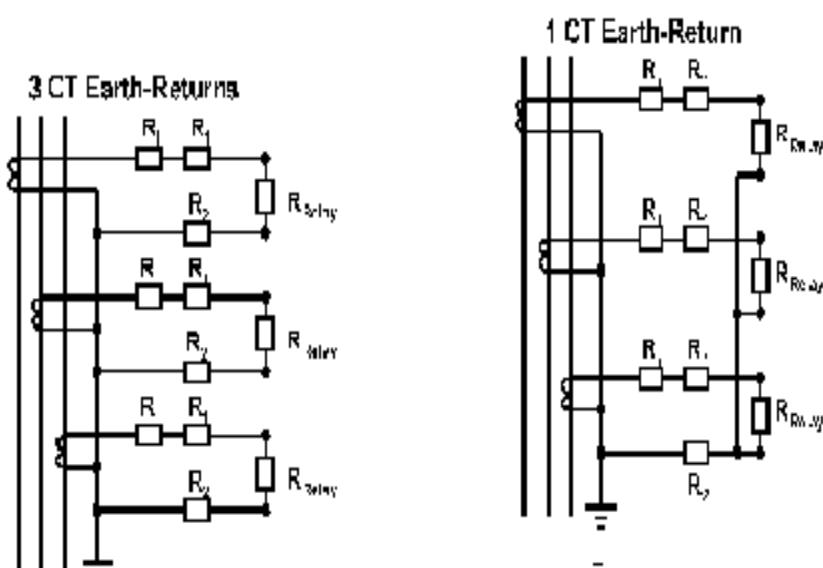
C800	10P20,40VA	10P20,200VA
------	------------	-------------

جدول (۳-۳)- مقایسه عالیم اختصاری استاندارد IEC,ANSI

در استاندارد ANSI ترانس های جریان CLASS-C نوع CT آنها قابل محاسبه است ولی در CLASS T نسبت تبدیل تنها از طریق تست می تواند تعیین شود و حداقل خطا نسبت در این ترانس ها ۱۰٪ است.

۷-۳- بردن موثر واقعی

دو نوع آرایش جهت اتصال کردهای ترانسها جریان وجود دارد که در هر دو نوع نحوه محاسبه مقدار بردن موثر حائز اهمیت است در شکل (۳-۴) آرایشها مختلف و نحوه محاسبه بردن واقعی در هر حالت ارایه شده است.



$$R_{Burden} = R_1 + R_{Relay} + R_2$$

$$P_{Burden} = I_n^2(R_1 + R_2) + P_{Relay}$$

3-phase and 2-phase faults:

$$R_{Burden} = R_1 + R_{Relay}$$

$$P_{Burden} = I_r^2 * R_1 + P_{Relay}$$

1-phase fault:

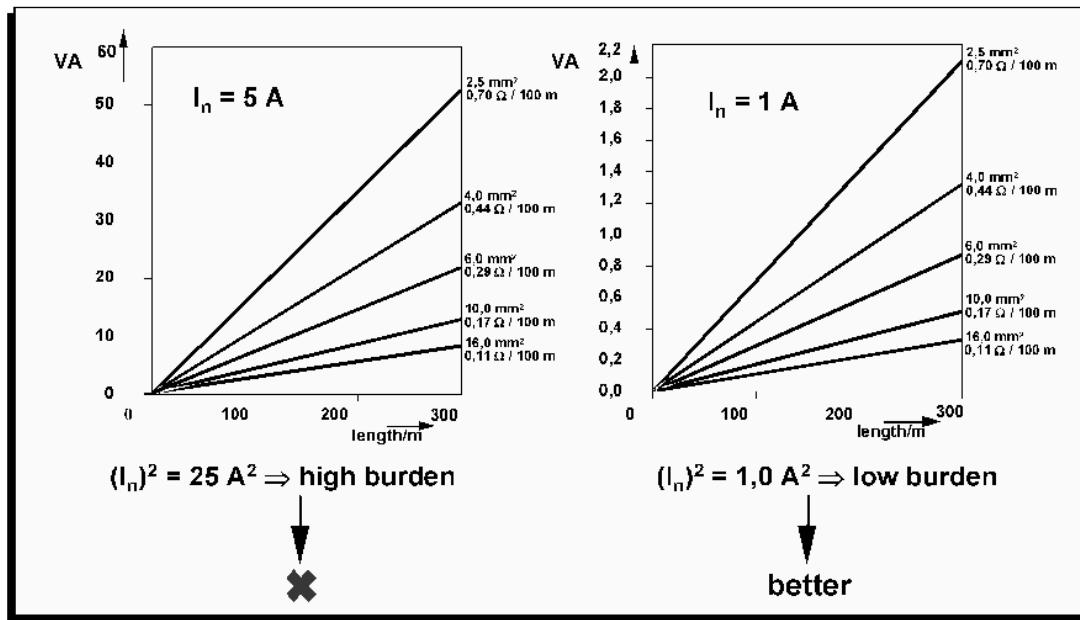
$$R_{Burden} = R_1 + R_{Relay} + R_2$$

$$P_{Burden} = I_r^2 (R_1 + R_2) + P_{Relay}$$

شکل (۴-۳)- آرایشها مختلف اتصال ترانسها جریان

۳-۸- جریان ثانویه ترانس های جریان

معمولًا جریان نامی ثانویه ترانس ها ۱ یا ۵ آمپر می باشد ولی از آنجاییکه جریان ثقیله بیشتر ، تلفات بیشتری در پی خواهد داشت لذا استفاده از ترانس های اندازگیری جریان با ثانویه ۱ آمپر ارجحیت دارد و در شکل(۳-۵) این دو حالت با هم مقایسه شده است.



شکل(۳-۵)- مقایسه بردن مورد نیاز ct برای جریانهای ثانویه ۱ و ۵ آمپر

۳-۹- ملاحظات مربوط به توابع حفاظتی مختلف در تعیین ترانس های جریان

در حفاظت اضافه جریان Over current عملکرد رله از پدیده اشباع هسته ترانس جریان متاثر است ولی در صورتی که دامنه باقیمانده در شرایط خطا از میزان setting رله بیشتر باشد عملکرد رله صحیح خواهد بود لذا می توان مشخصات ترانس جریان مناسب برای این تابع حفاظت را از رابطه

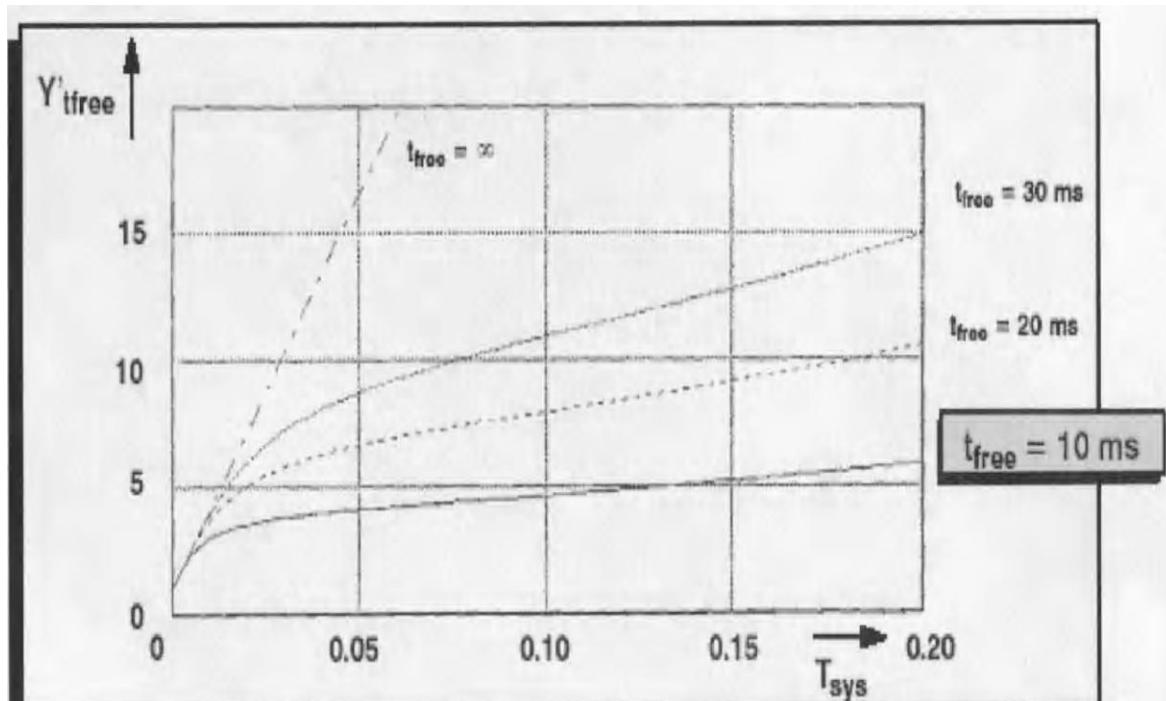
$$ALF' = \frac{I \rangle \rangle}{I_n} \Rightarrow ALF_n \cdot \frac{P_n + P_{CT}}{P' + P_{CT}} = \frac{I \rangle \rangle}{I_n}$$

ترانس در زمانی بیش از زمان عملکرد رله اضافه جریان اشباع کامل شود رله می تواند صحیح عمل نماید.

در حفاظت دیستانس Distance protection باید در شرایطی که ترانس می خواهد وارد ناحیه اشباع شود دامنه جریان باقیمانده و زاویه فاز ، به عبارتی امپدانس اندازگیری شده عملکرد رله در zone1 دچار خطأ نکند و عملکرد در ناحیه یک بیون تاخیر باشد.

در حفاظت دیفرانسیل Differential protection ترانس های جریان باید در شرایط خطای خارجی ناحیه حفاظتی دیفرانسیل به اشباع نروند و در زمان t_{free} به ازای ماکزیمم جریان اتصال کوتاه وارد اشباع نشود و برای ترانس های جریان با ثابت زمانی بالا ماکزیمم جریان عبوری از ترانس جریان ، نباید از مقدار

$$I_{SC} = \frac{I_n \cdot ALF'_n}{Y'_{tfree}} \text{ بزرگتر باشد که } Y'_{tfree} \text{ از منحنی هایی مشابه شکل (۳-۶) بدست می آید.}$$

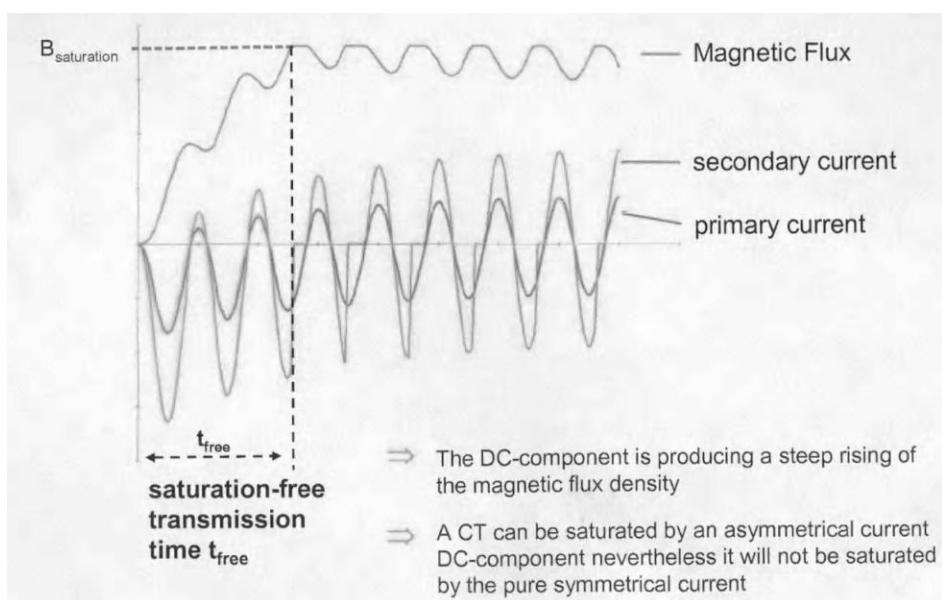


شکل (۳-۶)- منحنی های تعیین کننده ماکزیمم جریان مجاز عبوری از ترانس جریان در حفاظت دیفرانسیل

www.sbargh.ir

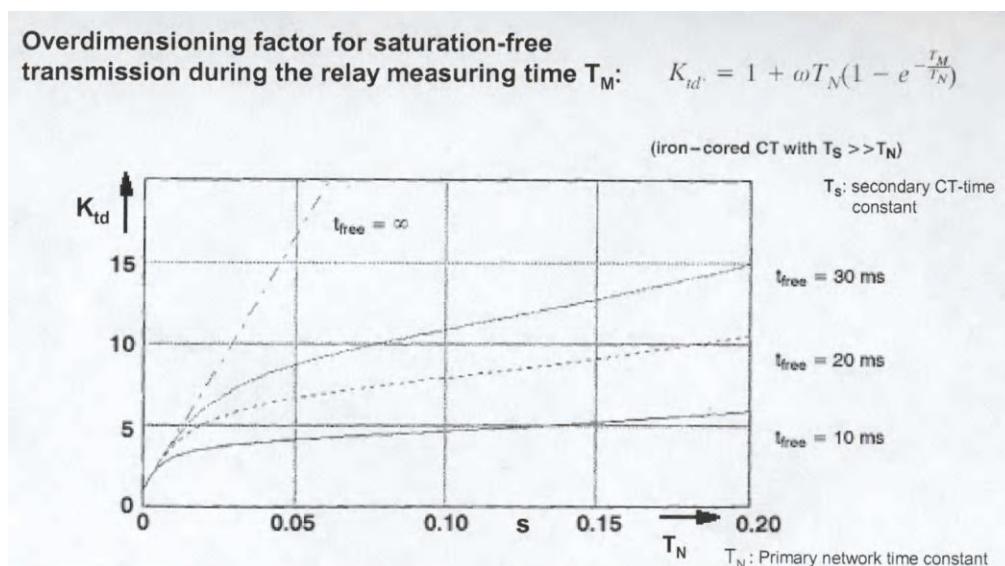
۱۰-۳ - رفتار حالت گذرای ترانسفورمر ها

و جود جریان نام تقارن و مولفه DC جریان منجر به افزایش شدید چگالی شار مغناطیسی می شود و این امر باعث می شود هسته ترانسهای جریان به سرعت اشباع شوند همانطور که در شکل (۳-۷) نمایش داده شده است با اشباع شدن هسته ترانس جریان شکل موج جریان ثانویه (با ورود به ناحیه اشباع) از حالت سینوسی خارج می شود و تغییرات شکل موج جریان اولیه را به طور کامل دنبال نمی کند زمانی که طول (SATURATION- FREE TRANSMISSION TIME) در محاسبات ابعاد ترانسهای جریان از اهمیت ویژه ای برخوردار است و با t_{free} نمایش داده می شود:



شکل (۳-۷) - نمایش تغییرات جریان ثانویه و منحنی مغناطیس شوندگی در صورت وجود مولفه dcl

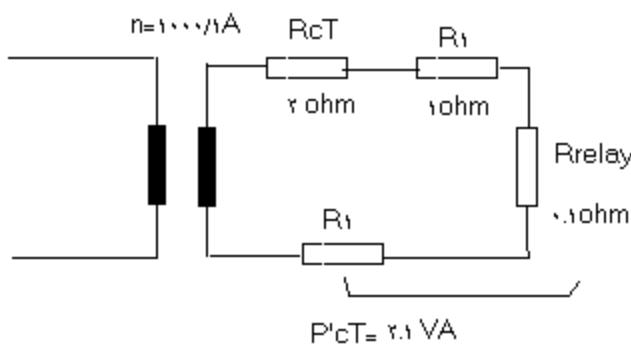
از طرفی زمانی که رله نیاز دارد تا شرایط خطا را اندازگیری کند و فرمان تریپ را صادر کند نیز از اهمیت بالایی برخوردار است و این زمان باید کمتر از زمان t_{free} باشد و گرنه عملکرد رله با خطا مواجه خواهد شد ، معمولاً بمنظور پیشگیری از عملکرد ناصحیح رله در محاسبات ترانس جریان، یک سری ضرایب تصحیح در نظر گرفته می شود که این ضرایب تابعی از زمان عملکرد رله و T_N ثابت زمانی شبکه در طرف اولیه می باشد. برای تعیین ضرایب تصحیح ابعاد ترانس جریان، منحنی هایی برای زمان t_{free} مختلف مورد استفاده قرار می گیرد که یک نمونه از آن در شکل (۳-۸) آورده شده است.



شکل (۳-۸) - منحنی های تعیین ضریب تصحیح ابعاد ترانس جریان

۱۱-۳- محاسبات ترانسفورمر های جریان

در این بخش محاسبات ابعاد ترانس جریان در دو حالت مختلف با لحاظ نمودن تاثیر حالت های گذرا و حالت ماندگار برای نمونه آورده شده است: مدار ثانویه ترانس جریان و بردن و نسبت تبدیل و مشخصات در شکل(۳-۹) نمایش داده شده است



شکل(۳-۹)-مشخصات CT و مدار ثانویه ترانس جریان

ترانس جریان 10VA، 1000/1A و 5P20 مفروض است میزان جریان اتصال کوتاه ماکزیمم به

صورت زیر محاسبه می شود:

$$ALF' = ALF_n \cdot \frac{P_n + P_{CT}}{P' + P_{CT}} = \frac{10 + 2}{2.1 + 2} = 30$$

, TN=0, steady state $t_{free}=\infty$,

$$I_k = ALF' \times I_n = 30kA$$

, TN=50ms, transient $t_{free}=\infty$,

$$I_k = \frac{ALF}{K_{td}} \times I_n = \frac{30}{16} = 1.87kA$$

, TN=100ms, transient

$$I_k = \frac{ALF}{K_{td}} \times I_n = \frac{30}{4} = 7.5KA$$

$t_{free}=10ms$,

: ۱۲-۳- رو شهای اتصال نقطه نوترال به زمین :

: ۱۲-۳-۱- اتصال ایزوله یا با مقاومت زیاد :

در این روش ، با استفاده از ترانس کمکی و ایجاد مقاومت زیاد ، نقطه نوترال به زمین متصل می شود این روش که روش استاندارد می باشد باعث کاهش جریان خطای خطا(فالت) می شود ولی از سوی دیگر در هنگام خطای زمین منجر به بروز اضافه ولتاژ های شدید در حدود ۲.۵ تا ۳.۵ برابر ولناز نامی می شود در این روش طراحی به گونه ای انجام می شود که جریان در نقطه نوترال در شرایط خطای خطا و اتصال کوتاه کمتر از ۱۰ آمپر باشد.

۱۲-۳-۱- اتصال با واسطه راکتور :

در این روش ، جریان حاصل از خطای اتصال کوتاه به شدت کاهش می یابد و محدود می شود و حداقل اضافه ولتاژ های حاصل در شرایط بروز خطای خطا و اتصال کوتاه به ۲.۵ برابر مقدار نامی محدود می شود ولی این روش بسیار گران و هزینه بر است و در نیروگاههای قدیمی معمول بوده است و در این روش نیز جریان در نقطه نوترال در شرایط خطای خطا و اتصال کوتاه کمتر از ۱۰ آمپر می باشد.

۱۲-۳-۲- اتصال با یک مقاومت کوچک :

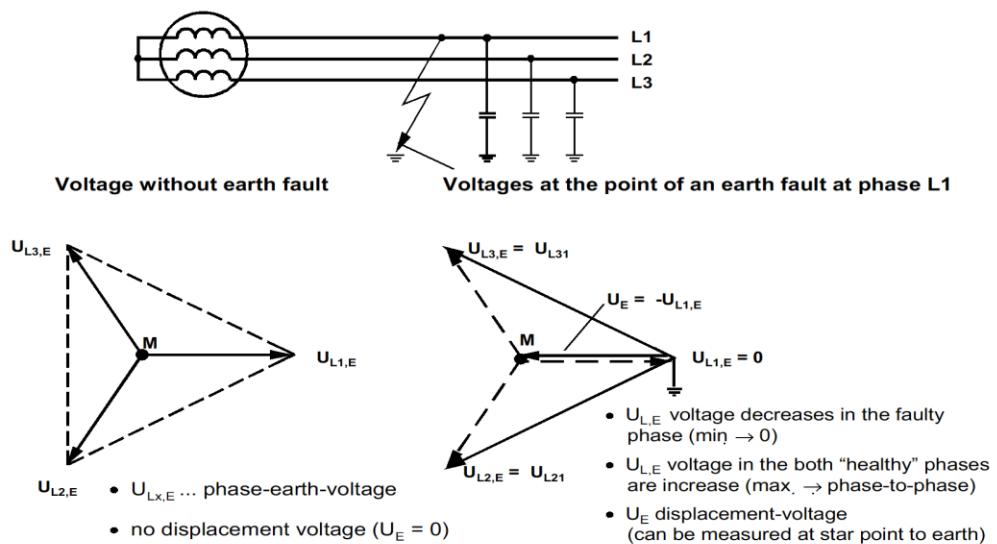
در این روش اضافه ولتاژ های حاصل در هنگام بروز خطای بسیار کوچکتر است ولی در صورت طولانی شدن زمان خطای سیم پیچهای استاتور صدمه خواهند دید و در این روش جریان نوترال بین ۲۰ تا ۴۰ آمپر در نظر گرفته می شود و کاربرد این روش در نیروگاههای بسیار کوچک و کاربردهای صنعتی می باشد.

۱۲-۳-۳- اتصال مستقیم به زمین :

در این روش نقطه نوترال مستقیماً به زمین متصل می شود ، این حالت باعث می شود اضافه ولتاژ ها شدیداً کاهش یابد و اندازگیری ها برای توابع حفاظتی دقیقتر باشد، ولی بروز خطای خطا و اتصال کوتاه صدمه زیادی به ژنراتور می زند و جریان نشتی مولفه در نقطه نوترال جاری می شود و کاربرد آن در ژنراتور های ولتاژ پایین می باشد.

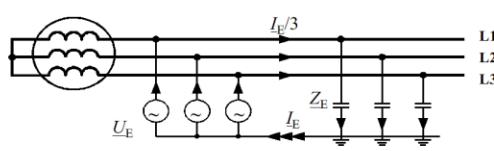
۱۳-۳- محاسبات مربوط به ترانس کمکی نوترال سیم پیچهای استاتور ژنراتور:

در طراحی ترانس نوتروال مساله از دیدگاه محدود کردن جریان خطأ ، محدود کردن اضافه ولتاژ های ناشی از بروز خطأ واز دیدگاه حذف اختلالات ناشی از فالتهای طرف فشار قوی (شبکه) بر روی جریان نوتروال قابل طرح ، بحث و بررسی می باشد . لذا همانطور که در دیاگرام برداری شکل شکل(۳-۱۱) نمایش داده شده است می توان جریان و ولتاژ را در هنگام بروز اتصال کوتاه و خطای زمین محاسبه نمود.



شکل(۳-۱۰) – دیاگرام برداری محاسبه ولتاژ در هنگام بروز خطای زمین

Model:



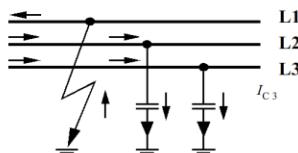
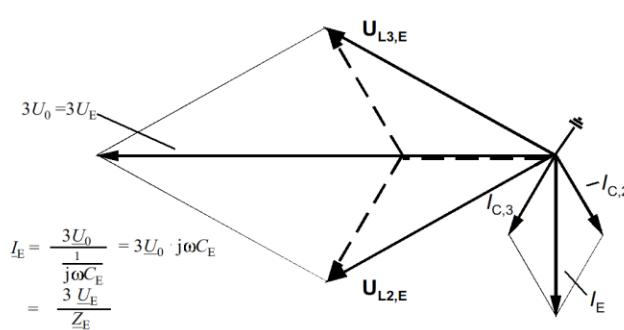
Equivalent voltage U_E at the point of fault

$$I_E = 3 \cdot I_E/3 = 3 \cdot \frac{U_E}{Z_E}$$

$I_E/3$... earth fault current in one phase

Z_E ... earth impedance at one phase

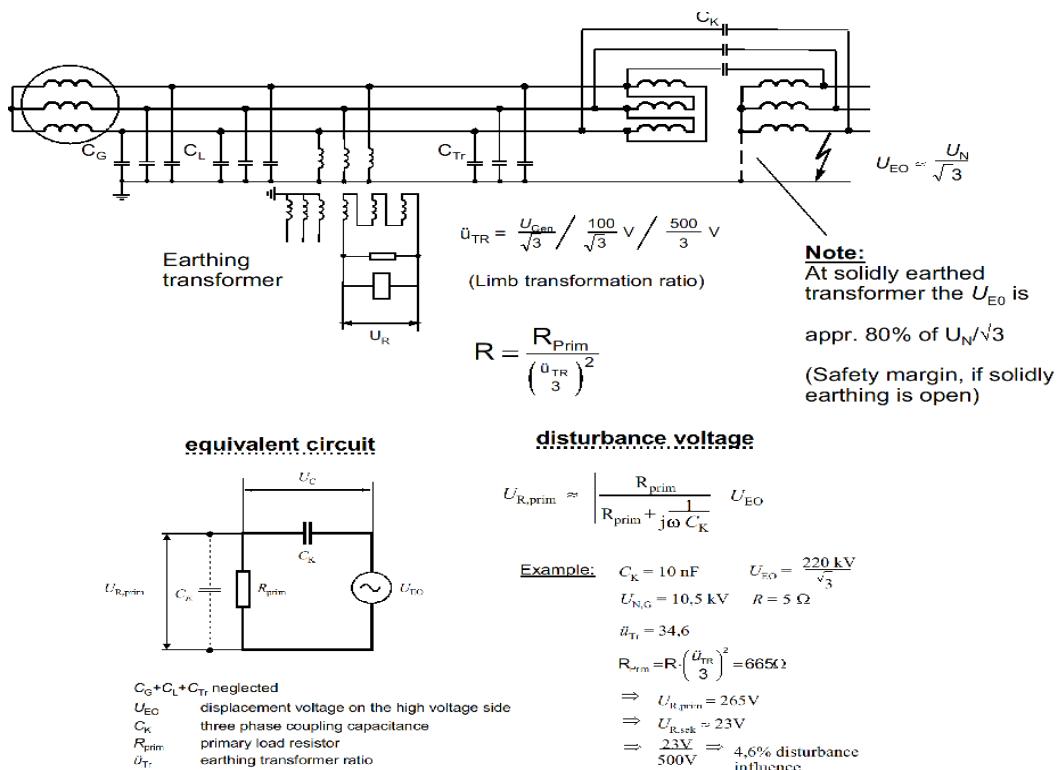
Vector diagram: earth fault in phase L1



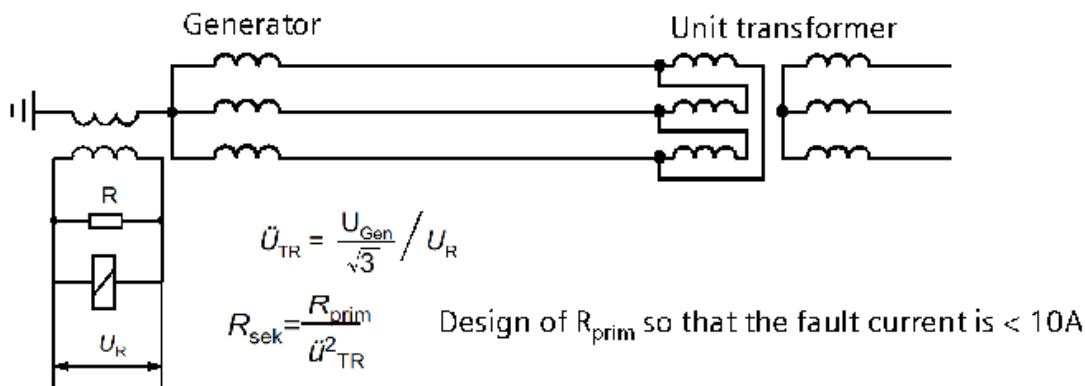
شکل(۳-۱۱) – دیاگرام برداری محاسبه ولتاژ و جریان در هنگام بروز خطای زمین

همانطور که مشاهده می شود در صورت بروز اتصال کوتاه بر روی یک فاز اضافه ولتاژی حدودسه برابر ولتاژ نامی بر روی نقطه نوتروال ایجاد می شود حال می توان با طراحی مقاومت مناسب در نقطه نوتروال دامنه اضافه ولتاژ و جریان را تا حدودی کنترل نمود.

در صورت بروز خطا و اتصال کوتاه در شبکه به واسطه خازن کوپلینگ بین سیم پیچهای ترانسفورمر اختلالاتی در سمت ژنراتور منتقل می شود که این اختلالات قابل محاسبه است و باید تاثیر فالتهای خارجی حتی المقدور تعديل شود تا عملکرد حفاظتی را مختل ننماید . و در شکل (۱۲-۳) نحوه محاسبه اختلالات ناشی از خطای خارجی در طرف ژنراتور محاسبه شده است و می توان بر اساس این محاسبات ترانسنونوتروال مناسب را جهت اتصال نقطه نوتروال سیم پیچ استاتور ژنراتور به زمین مطابق شکل (۱۳-۳) به گونه ای طراحی نمود که جریان اولیه ترانس کمکی کمتر از ۱۰ آمپر در شرایط خطا باشد و ولتاژ دو سر مقاومت محدود کننده بین ۵۰۰ ولت باشد تا مقاومت خیلی کوچک نشود و اثر اختلالات نیز به گونه ای تعديل شود که سیستم حفاظت اشتباه عمل نکند.



شکل (۱۲-۳)- محاسبات اختلالات ناشی از خطای خارجی در سمت فشار قوی در طف ژنراتور



شکل (۳-۱۳)- اتصال نقطه نوترال به زمین از طریق ترانس و مقاومت (روش ایزوله)

۳-۱۴- یک نمونه از محاسبات ترانس زمین اطلاعات زیر از طرف سازنده ژنراتور یا کارفرما فراهم می شود

Basic Data:

Nominal Voltage of the Network U_{grid}	245 kV
Frequency f	50 Hz
Coupling Capacity of Unit transformer C_c	0,0087 μF complete
Rated Voltage U_r	15,75 kV

Data for Grounding Transformer:

Secondary Voltage of Star Point Transformer U_{sec}	0,5 kV (Definition)
Transmission Ratio: $T_R = U_r / (\sqrt{3} * U_{sec})$	18,19
Protection range	90 % (Definition)
Safety factor S_f	2 (Definition)
Earthing factor for grounded networks E_f	0,8 (Definition)

بر اساس روابط زیر محاسبات انجام می شود و توان حالت گذراي ترانس در زمان ۲ ثانية محاسبه می شود:

Calculation:

$$\text{Primary Current: } I_{cprim} = (U_{grid} / \sqrt{3}) * 2 * E_f * \pi * f * C_c \quad 0,309 \text{ A}$$

$$\text{Secondary Current: } I_{csec} = I_{cprim} * T_R \quad 5,63 \text{ A}$$

$$\text{Load Resistor } R = (1 / S_f) * 0,1 * (U_{sec} / I_{csec}) \quad 4,44 \text{ Ohm} \quad \Rightarrow \boxed{\text{appr. 4,4}}$$

Ohm

Current of Load Resistor R with 100 % UE:

$$I_{max} = U_{sec} / R \quad 113,6 \text{ A} \quad \Rightarrow \boxed{\text{appr. 114 A}} \\ \text{for } t \leq 20$$

sec

$$\text{Required Power of Grounding Resistor: } P = U_{sec} * U_{sec} / R \quad 56,8 \text{ kVA} \quad \Rightarrow \boxed{\text{appr. 57 kVA}}$$

$$\text{Primary Ground Fault Current: } I_{prim} = U_{sec} * I_{max} / (U_r / \sqrt{3}) \quad 6,25 \text{ A}$$